

Bölüm 1

Dizay Cebirinin Gözden Geçirilmesi

1.1 Dizelere İlişkin Temel Kavramlar

1.1.1 Tanımlar

- Dizay cebiri kullanmaksızın k değişkenli bir bağlanım modeliyle uğraşmak son derece karmaşık bir iştir.
- Burada, doğrusal bağlanım modelini dizay yaklaşımı ile ele alabilmek için gerekli temel altyapı sunulacaktır.

Dizay

$M \times N$ boyutlu bir “dizay” (matrix), M satır ve N sütun biçiminde düzenlenmiş sayılar ya da öğelerin dikdörtgen bir dizgesidir.

$$\mathbf{A} = [a_{ij}] = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots \\ a_{21} & a_{22} & \dots \\ \vdots & \vdots & \ddots \end{bmatrix}$$

- a_{ij} burada \mathbf{A} dizayının i 'inci satırı ve j 'inci sütununda görülen öğeyi anlatmaktadır.
- 2×3 boyutundaki bir dizeye örnek:

$$\mathbf{A}_{2 \times 3} = \begin{bmatrix} 2 & 3 & 5 \\ 6 & 1 & 3 \end{bmatrix}$$

Sayı

“Sayı” (scalar), tek bir gerçek sayıdır ve 1×1 boyutunda bir dizay kabul edilir.

- Sayıla örnekle:

$$\mathbf{B}_{1 \times 1} = [5]$$

Sütun Yöneyi

Tek bir sütunu ve M sayıda satırı olan dizeye “*sütun yöneyi*” (column vector) denir.

- Sütun yöneyine örnekle:

$$\mathbf{A}_{4 \times 1} = \begin{bmatrix} 3 \\ 4 \\ 5 \\ 9 \end{bmatrix}$$

Satır Yöneyi

Tek bir satırı ve N sayıda sütunu olan dizeye “*satır yöneyi*” (row vector) denir.

- Satır yöneyine örnekle:

$$\mathbf{B}_{1 \times 4} = [1 \quad 2 \quad 5 \quad -4]$$

Aldizay

$M \times N$ boyutundaki bir \mathbf{A} dizeyinin r sayıda satırı ile s sayıda sütununun dışındaki tüm öğeleri silinirse elde edilen $r \times s$ boyutlu dizay, \mathbf{A} 'ya ait bir “*altdizay*” (submatrix) olur.

- Örnekle olarak, aşağıda verilen \mathbf{A} dizeyinin üçüncü satırıyla ikinci sütununu silerseniz \mathbf{A} 'nın 2×2 boyutundaki bir \mathbf{B} altdizeyini bulmuş oluruz:

$$\mathbf{A}_{3 \times 3} = \begin{bmatrix} 3 & 5 & 7 \\ 8 & 2 & 1 \\ 3 & 2 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{B}_{2 \times 2} = \begin{bmatrix} 3 & 7 \\ 8 & 1 \end{bmatrix}$$

1.1.2 Dizay Türleri

Kare Dizay

Satır sayısı sütun sayısı ile aynı olan dizeye “*kare dizay*” (square matrix) denir.

- Kare dizeye örnekle:

$$\mathbf{A}_{3 \times 3} = \begin{bmatrix} 3 & 5 & 7 \\ 8 & 2 & 1 \\ 3 & 2 & 1 \end{bmatrix}$$

Köşegen Dizay

Asal (sol üst köşeden sağ alt köşeye uzanan) köşegeninde en az bir sıfırdan farklı ge bulunan ve bu köşegen dışı tüm ögeleri sıfır olan dizeye “*köşegen dizay*” (diagonal matrix) denir.

- Köşegen dizeye örnek:

$$\mathbf{B}_{3 \times 3} = \begin{bmatrix} -2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 5 \end{bmatrix}$$

Sayıl Dizay

Köşegeni zerindeki ögelerinin hepsi aynı olan köşegen dizeye “*sayıl dizay*” (scalar matrix) denir.

- Sayıl dizeye örnek:

$$\mathbf{A}_{3 \times 3} = \begin{bmatrix} \sigma^2 & 0 & 0 \\ 0 & \sigma^2 & 0 \\ 0 & 0 & \sigma^2 \end{bmatrix}$$

Birim Dizay

Köşegeni zerindeki ögelerinin hepsi 1 olan köşegen dizeye “*birim dizay*” (identity matrix) denir ve **I** ile gösterilir.

- Birim dizeye örnek:

$$\mathbf{I}_{3 \times 3} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Bakışımlı Dizay

Asal köşegeni üzerindeki ögeleri, asal köşegeni altındaki ögelerinin bakışımı olan dizeye “*bakışımlı dizay*” (symmetric matrix) denir. Devriği kendisine eşittir.

- Bakışımlı dizeye örnek:

$$\mathbf{A}_{3 \times 3} = \begin{bmatrix} 9 & 1 & 3 \\ 1 & 8 & 2 \\ 3 & 2 & 7 \end{bmatrix}$$

Eşit Dizayler

A ve **B** gibi iki dizayın boyutları aynıysa ve karşılıklı ögeleri birbirine eşitse ($a_{ij} = b_{ij}$), bu dizayler eşittir.

- Eit dizelere örnek:

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 5 & 1 \\ 0 & 1 \\ 7 & 4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 5 & 1 \\ 0 & 1 \\ 7 & 4 \end{bmatrix}$$

Boş Dizay

Bütün geleri sıfır olan dizeye “*boş dizay*” (null matrix) denir ve $\mathbf{0}$ ile gösterilir.

- Boş dizeye örnek:

$$\mathbf{0}_{3 \times 3} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

Boş Yney

Bütün geleri sıfır olan satır ya da sütün yöneyine “*boş yöney*” (null vector) denir ve $\mathbf{0}$ ile gösterilir.

- Boş yneye örnek:

$$\mathbf{0}_{1 \times 4} = [0 \ 0 \ 0 \ 0]$$

1.2 Dizay İşlemleri

1.2.1 Temel İşlemler

Dizay Toplaması ve Çıkarması

A ve B dizaylerinin toplamı ya da farkı, karşılıklı öğelerinin toplamı ya da farkı alınarak elde edilir. Bu dizaylerin toplama ya da çıkarma için uyumlu olabilmeleri için boyutları aynı olmalıdır.

- Dizay toplamasına örnek:

$$\mathbf{A}_{3 \times 2} + \mathbf{B}_{3 \times 2} = \begin{bmatrix} 3 & 4 \\ 1 & 0 \\ 0 & 8 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 3 & 0 \\ 6 & 0 \\ 7 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 6 & 4 \\ 7 & 0 \\ 7 & 9 \end{bmatrix}$$

Bir Dizayın Bir Sayı ile Çarpımı ya da Bölümü

Bir A dizaynını $\lambda \in \mathbb{R}$ sayılı ile çarpmak ya da bölmek için, dizaynın bütün öğeleri λ ile çarpılır ya da $\lambda \neq 0$ 'a bölünür.

Dizayler Çarpımı

Boyutu $M \times N$ olan A ve boyutu $N \times P$ olan B dizaylerinin AB çarpımı, $M \times P$ boyutunda ve aşağıdaki gibi bir C dizayni olur.

$$c_{ij} = \sum_{k=1}^N a_{ik}b_{kj} \quad i = \{1, 2, \dots, M\} \quad j = \{1, 2, \dots, P\}$$

- Diğer bir deyişle C'nin i 'inci satır ve j 'inci sütun öğesi, A'nın i 'inci satırındaki öğelerinin B'nin j 'inci sütunundaki karşılıklı öğeleri ile çarpılıp, çarpımların toplanması ile bulunur.

Dizayler çarpımı işlemi aşağıdaki özellikleri taşır:

1. Dizay çarpımı değışmeli olmak zorunda değıldir. Kısaca dizaylerin çarpım sıralaması önemlidir: $\mathbf{AB} \neq \mathbf{BA}$
2. \mathbf{AB} ve \mathbf{BA} 'nın sonuç dizayleri aynı boyutta olmayabilir:

$$\mathbf{A}_{K \times L} \mathbf{B}_{L \times K} = \mathbf{C}_{K \times K} \quad \mathbf{B}_{L \times K} \mathbf{A}_{K \times L} = \mathbf{D}_{L \times L}$$

3. $\mathbf{A}_{1 \times K}$ satır yöneyiyle önden çarpılan $\mathbf{B}_{K \times 1}$ sütun yöneyi bir sayılı olur.

4. $\mathbf{A}_{K \times 1}$ sütun yöneyiyle önden çarpılan $\mathbf{B}_{1 \times K}$ satır yöneyi bir dizely olur.
5. Dizely çarpımı birleştiricidir: $(\mathbf{AB})\mathbf{C} = \mathbf{A}(\mathbf{BC})$
6. Dizely çarpımı toplama bakımından dağıtıcıdır:

$$\mathbf{A}(\mathbf{B} + \mathbf{C}) = \mathbf{AB} + \mathbf{AC}$$

Dizely Devriği Alma

$M \times N$ bir \mathbf{A} dizelynin \mathbf{A}' ile gösterilen “devriği” (transpose), \mathbf{A} 'nın satır ve sütunlarına yer değiştirterek, yani \mathbf{A} 'nın i 'inci satırını \mathbf{A}' 'nün i 'inci sütunu yaparak elde edilen $N \times M$ dizelydir.

$$\mathbf{A}_{3 \times 2} = \begin{bmatrix} 4 & 5 \\ 3 & 1 \\ 5 & 0 \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{A}'_{2 \times 3} = \begin{bmatrix} 4 & 3 & 5 \\ 5 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

- Bir satır yöneyinin devriği sütun yöneyi olup, bir sütun yöneyinin devriği de satır yöneyidir.

Devrik dizely dönüşümünün bazı özellikleri şunlardır:

1. Devrik bir dizelyin devriği ilk dizelydir: $(\mathbf{A}')' = \mathbf{A}$
2. İki dizely toplamının devriği, devriklerin toplamıdır:

$$(\mathbf{A} + \mathbf{B})' = \mathbf{A}' + \mathbf{B}'$$

3. Dizely çarpımının devriği, bu dizelylerin devriklerinin ters sırada çarpımıdır: $(\mathbf{ABCD})' = \mathbf{D}'\mathbf{C}'\mathbf{B}'\mathbf{A}'$
4. Birim dizely \mathbf{I} 'nın devriği kendisidir: $\mathbf{I}' = \mathbf{I}$
5. Bir sayılın devriği kendisidir. λ bir sayıl olsun: $\lambda' = \lambda$
6. λ bir sayıl olsun: $(\lambda\mathbf{A})' = \lambda\mathbf{A}' = \mathbf{A}'\lambda = \mathbf{A}'\lambda'$
7. \mathbf{A} dizely eğer $\mathbf{A}' = \mathbf{A}$ olacak şekilde kare dizelyse, \mathbf{A} bakışımı bir dizely olur.

1.2.2 Belirleyen ve Dizay Tersine Alınması

Bir Dizayın Belirleyeni

- Her kare dizay A için, *belirleyen* (determinant) diye bilinen ve $|A|$ şeklinde gösterilen bir sayı vardır.
- Bir dizayın belirleyenin hesaplanması, iyi tanımlı bir dizi işlem ile gerçekleştirilir.
- Örnek olarak 2×2 boyutundaki bir dizayın belirleyeni, asal köşegen üzerindeki öğelerin çarpımından diğer köşegen öğelerinin çarpımının çıkartılması ile bulunur.
- Herhangi bir derecedeki belirleyenin açılımında, terimler dönüşümlü olarak $+$ ve $-$ işaret alırlar.
- 3×3 bir belirleyenin açılımında 6 terim bulunur. Genel olarak, $N \times N$ bir belirleyenin açılımında $N!$ terim vardır.
- Buna göre, 5×5 bir dizay ait belirleyenin açılımında $5 \times 4 \times 3 \times 2 \times 1 = 120$ terim bulunur.

Belirleyenin özellikleri aşağıdaki gibidir:

1. Belirleyeni sıfır olan dizay "tekil dizay" (singular matrix) denir. Bir tekil dizayın tersi bulunamaz.
2. A 'nın herhangi bir satırındaki tüm öğeler sıfırsa, belirleyeni de sıfır olur.
3. A ile devrik A 'nın belirleyenleri aynıdır: $|A'| = |A|$
4. A dizayının herhangi iki satır ya da sütunu yer değiştirirse, $|A|$ 'nın işareti değişir.
5. A 'nın iki satır ya da sütunu aynıysa, belirleyeni sıfır olur.
6. A 'nın bir satır ya da sütunu başka bir satır ya da sütununun bir katı ya da doğrusal bir birleşimiye, belirleyeni sıfırdır.
7. A 'nın bir satır ya da sütunundaki tüm öğeler bir λ sayılı ile çarpılırsa, $|A|$ da λ ile çarpılır.
8. İki dizayın çarpımının belirleyeni dizayların ayrı ayrı belirleyenlerinin çarpımına eşittir: $|AB| = |A||B|$

Bir Dizeyin Derecesi

Bir dizeyin “derecesi” (rank), belirleyeni sıfır olmayan en büyük alt dizeyinin boyutudur.

- rnek olarak, aşağıda verilen dizeyin 1. satırının 2. ve 3. satırların doğrusal bir birleşimi olduğu görülmektedir:

$$\mathbf{A}_{3 \times 3} = \begin{bmatrix} 3 & 6 & 6 \\ 0 & 4 & 5 \\ 3 & 2 & 1 \end{bmatrix}$$

- Buna göre, \mathbf{A} tekil bir dizeydir ve $|\mathbf{A}| = 0$ olmaktadır.
- Diğer taraftan, \mathbf{A} ’nın derecesi 2’dir çünkü 2×2 boyutlu altdizeylerinden birinin belirleyeni sıfırdan farklıdır:

$$\mathbf{B}_{2 \times 2} = \begin{bmatrix} 4 & 5 \\ 2 & 1 \end{bmatrix}$$

Minör

$N \times N$ boyutundaki bir \mathbf{A} dizeyinin i ’inci satırını ile j ’inci sütünü silinirse, kalan altdizeyin belirleyeni a_{ij} ögesinin “minörü” (minor) denir ve $|\mathbf{M}_{ij}|$ ile gösterilir.

- rnek olarak aşağıda verilen dizeyi ele alalım:

$$\mathbf{A}_{3 \times 3} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{bmatrix}$$

- Burada a_{11} ’in minörü şudur:

$$|\mathbf{M}_{11}| = \begin{vmatrix} a_{22} & a_{23} \\ a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} = a_{22}a_{33} - a_{23}a_{32}$$

Eşarpan

$N \times N$ boyutlu bir \mathbf{A} dizeyinin a_{ij} ögesinin “eşarpanı” (cofactor) şöyle tanımlanır: $c_{ij} = (-1)^{i+j} |\mathbf{M}_{ij}|$

- Bir başka deyişle eşarpan işaretili bir minördür ve işareti de $(i + j)$ toplamı çiftse artı, tekse eksidir.

EŖŖarpan Dizely

A 'nın "eŖŖarpan dizely" (cofactor matrix), a_{ij} öğelerinin yerine eŖŖarpanları koyularak elde edilir ve (cof A) ile gösterilir.

Ek Dizely

"Ek dizely" (adjoint matrix), eŖŖarpan dizelyinin devriğidir ve (adj A) ile gösterilir.

Dizely Tersi Hesaplama

A tekil olmayan ($|A| \neq 0$) bir dizelyse, A^{-1} "ters" (inverse) dizelyi Ŗu Ŗekilde bulunur:

$$A^{-1} = \frac{1}{|A|}(\text{adj}A)$$

Dizely tersi hesaplama iŖleminin adımları aŖağıdaki gibidir:

1. A 'nın belirleyeni hesaplanır.
2. A 'nın a_{ij} öğelerinin yerine eŖŖarpanları koyularak eŖŖarpan dizelyi (cof A) elde edilir.
3. EŖŖarpan dizelyin devriği alınarak ek dizely (adj A) bulunur.
4. Son olarak ek dizelyin tüm ğeleri $|A|$ 'ya bölünür.

Dizelylerde Türev Alma

Dizelylerde türev almaya iliŖkin iki önemli kural Ŗunlardır:

1. Eğer a' $1 \times N$ boyutunda bir satır yöneyi ve x de $N \times 1$ boyutlu bir sütün yöneyi ise, aŖağıdaki eŖitlik geçerlidir:

$$\frac{\partial(a'x)}{\partial x} = a$$

2. Eğer A $N \times N$ boyutunda bir kare dizelyse, aŖağıdaki eŖitlikler geçerlidir:

$$\frac{\partial(x'Ax)}{\partial x} = 2Ax = 2x'A$$

Önümüzdeki Dersin Konusu ve dev

dev

Kitaptan *Appendix B* “Rudiments of Matrix Algebra” okunacak.

Önümüzdeki Ders

Doğrusal Bağlanım Modeline Dizay Yaklaşımı

UADMK Açık Lisans Bilgisi

İşbu belge, “Creative Commons Attribution-Non-Commercial ShareAlike 3.0 Unported” (CC BY-NC-SA 3.0) lisansı altında bir açık ders malzemesi olarak genel kullanıma sunulmuştur. Eserin ilk sahibinin belirtilmesi ve geçerli lisansın korunması koşuluyla özgürce kullanılabilir, çoğaltılabilir ve değiştirilebilir. Creative Commons örgütü ve “CC-BY-NC-SA” lisansı ile ilgili ayrıntılı bilgi “<http://creativecommons.org>” adresinde bulunmaktadır. Bu ekonometri ders notları setinin tamamına “<http://www.acikders.org.tr>” adresinden ulaşılabilir.

A. Talha Yalta
TOBB Ekonomi ve Teknoloji Üniversitesi
Ekim 2011 